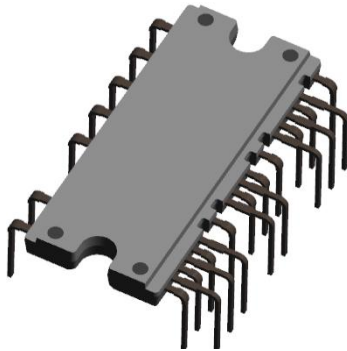


600V/10A 三相全桥智能功率模块



SDIP25-FP

应用：

- 洗衣机
- 水泵
- 风机

描述：

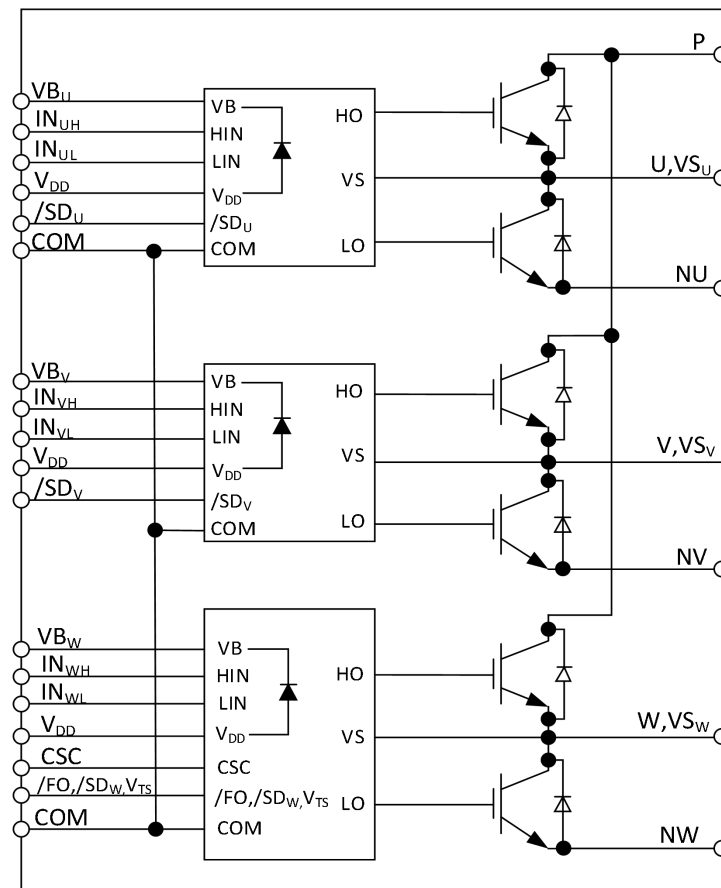
该模块是高度集成、高可靠性的三相无刷直流电机驱动电路，主要应用于较低功率的变频驱动，如洗衣机、水泵、风机等。内置了三相半桥高压栅极驱动电路和 6 个低损耗 IGBT 功率器件。

模块内部集成了欠压、短路、过温等各种保护功能以及温度输出，提供了优异的保护和宽泛的安全工作范围。由于每一相都有一个独立的负直流端，其电流可以分别单独检测。

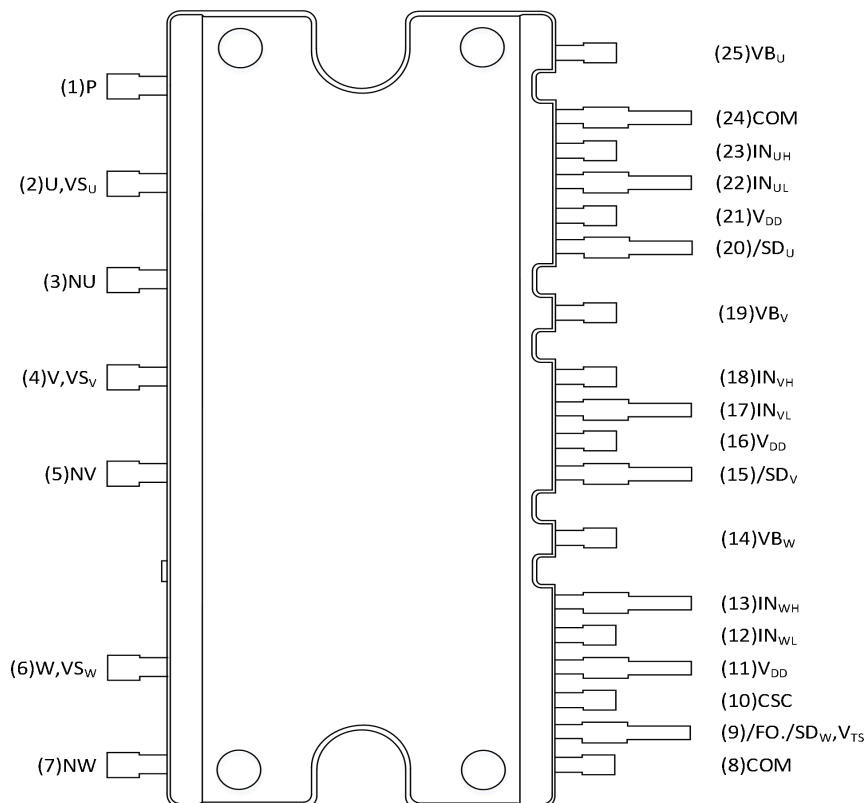
主要特点：

- 内置 6 个 600V/10A 的低损耗 IGBT
- 内置高压栅极驱动电路（HVIC）
- 内置欠压保护、温度输出、过流保护
- 内置使能关断功能，双高互锁功能
- 内置带限流电阻的自举二极管
- 完全兼容 3.3V 和 5V 的 MCU 的接口，高电平有效
- 3 个独立的负直流端用于变频器电流检测的应用
- 绝缘级别：1500Vrms/min

内部框图



管脚排列图



管脚号	管脚名称	描述	管脚号	管脚名称	描述
1	P	直流正端	14	VB _W	W相高侧栅极驱动悬浮供电端
2	U, VS _U	U相输出和U相高侧驱动偏置电压地	15	/SD _V	V相输入关闭
3	N _U	U相直流负端	16	V _{DD}	V相IC及低侧栅极驱动供电端
4	V, VS _V	V相输出和V相高侧驱动偏置电压地	17	IN _{VL}	V相低侧信号输入
5	N _V	V相直流负端	18	IN _{VH}	V相高侧信号输入
6	W, VS _W	W相输出和W相高侧驱动偏置电压地	19	VB _V	V相高侧栅极驱动悬浮供电端
7	N _W	W相直流负端	20	/SD _V	U相输入关闭
8	COM	模块公共地	21	V _{DD}	U相IC及低侧栅极驱动供电端
9	/FO, /SD _W , V _{TS}	故障输出, W相输入关闭, 温度输出	22	IN _{UL}	U相低侧信号输入
10	C _{SC}	接电容, 用于短路电流检测输入及低通滤波	23	IN _{UH}	U相高侧信号输入
11	V _{DD}	W相IC及低侧栅极驱动供电端	24	COM	模块公共地
12	IN _{WL}	W相低侧信号输入	25	VB _U	U相高侧栅极驱动悬浮供电端
13	IN _{WH}	W相高侧信号输入			

极限参数 ($T_j = 25^\circ\text{C}$, 除非特殊说明)

逆变部分

符号	参数	条件	参数范围	单位
V_{DC}	加在 PN 之间的直流母线电压		450	V
$V_{DC(surge)}$	加在 PN 之间的直流母线电压(浪涌)		500	V
V_{CES}	集电极和发射极之间的电压		600	V
$\pm I_C$	单个 IGBT 集电极持续电流	$T_C = 25^\circ\text{C}, T_j \leq 150^\circ\text{C}$	10	A
$\pm I_{CP}$	单个 IGBT 集电极尖峰电流	$T_C = 25^\circ\text{C}, T_j \leq 150^\circ\text{C}$, 脉宽小于 1 毫秒	20	A
T_j	工作结温		-40~+150	$^\circ\text{C}$

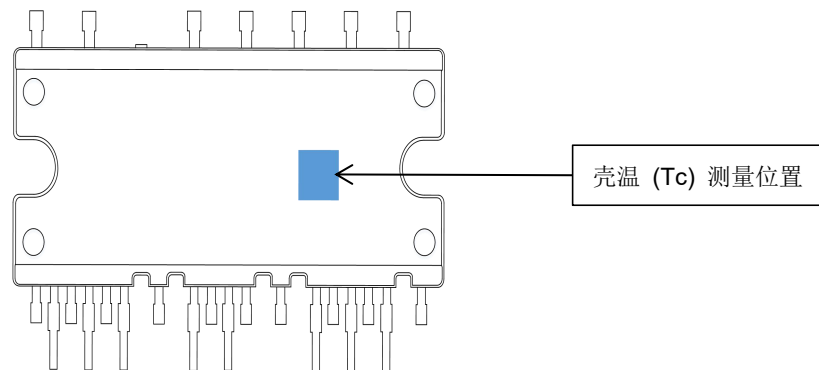
控制部分

符号	参数	条件	参数范围	单位
V_{DD}	控制电源电压	$V_{DD}-COM$	20	V
V_{BS}	高侧控制电压	$V_{BU}-V_{SU}, V_{BV}-V_{SV}, V_{BW}-V_{SW}$	20	V
V_{IN}	输入信号电压	$IN_{UH}, IN_{VH}, IN_{WH}, IN_{UL}, IN_{VL}, IN_{WL} - COM$	-0.5~ V_{DD}	V
V_{FO}	故障输出电源电压	$/F_O, /SD_W, V_{TS}-COM$	-0.5~ V_{DD}	V
I_{FO}	故障输出电流	V_{FO} 管脚的灌电流	1	mA
V_{SC}	电流检测脚的输入电压	$C_{SC}-COM$	-1.0~ V_{DD}	V

整机系统

符号	参数	条件	参数范围	单位
$V_{DC(prot)}$	短路保护限压	$V_{DD} = 13.5 \sim 16.5\text{V}, T_j = 125^\circ\text{C}$, 单次小于 $2\mu\text{s}$	400	V
T_C	工作壳温范围	测量点参考图 1	-40~+125	$^\circ\text{C}$
T_{stg}	存储温度范围		-40~+125	$^\circ\text{C}$
V_{iso}	绝缘耐压	60Hz, 正弦, 交流 1 分钟, 引脚与散热器之间	1500	V_{rms}

图 1: T_C 测量位置



热阻

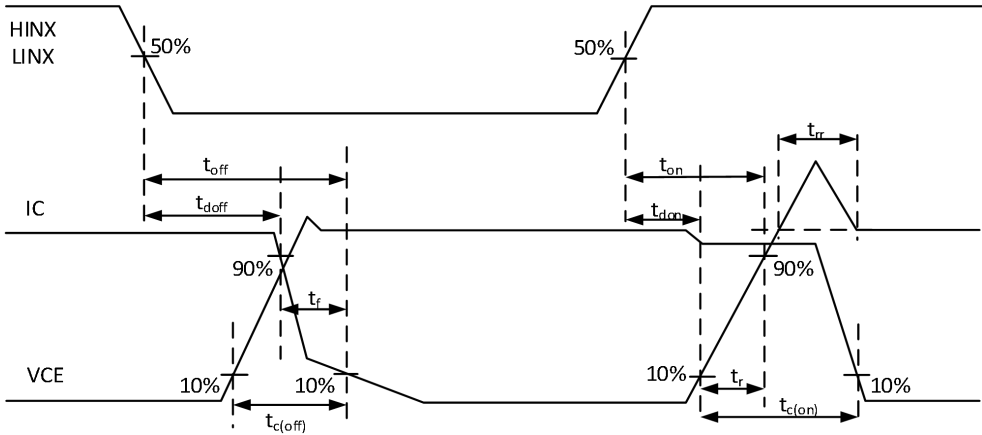
符号	参数	条件	范围			单位
			最小值	典型值	最大值	
$R_{th(j-c)Q}$	结壳热阻	单颗 IGBT 芯片	-	-	3.50	K/W
$R_{th(j-c)F}$		单颗 FRD 芯片	-	-	4.00	K/W

电气特性参数 (除非特殊说明, $T_j=25^{\circ}\text{C}$, $V_{DD}=V_{BS}=15\text{V}$)

逆变部分

符号		参数	条件		参数范围			单位
					最小值	典型值	最大值	
V _{CE(sat)}		集电极发射极饱和电压	V _{DD} =V _{BS} = 15V, V _{IN} = 5V	I _C =10A, T _j = 25°C	-	1.8	2.1	V
				I _C =10A,T _j = 125°C	-	2.0	2.3	
V _F		FRD 正向电压	V _{IN} = 0V, I _F =10A		-	2.0	2.5	V
HS	t _{on}	开关时间（图 2）	V _{DC} = 400V, V _{DD} = V _{BS} = 15V I _C = 10A, V _{IN} = 0↔5V 感性负载		-	450	-	ns
	t _{C(on)}				-	180	-	
	t _{off}				-	660	-	
	t _{C(off)}				-	180	-	
	t _{rr}				-	60	-	
LS	t _{on}		V _{DC} = 400V, V _{DD} = V _{BS} = 15V I _C = 10A, V _{IN} = 0↔5V 感性负载		-	450	-	
	t _{C(on)}				-	180	-	
	t _{off}				-	660	-	
	t _{C(off)}				-	180	-	
	t _{rr}				-	60	-	
I _{CES}		集电极发射极漏电流	V _{CE} =V _{CES} =600V	T _j = 25°C	-	-	1	mA
				T _j = 125°C	-	-	10	

图 2: 开关时间定义



控制部分

符号	参数	条件	参数范围			单位
			最小值	典型值	最大值	
I _{QDD}	V _{DD} 静态电流	V _{DD} = 15 V, I _{N(UH,VH,WH,UL,VL,WL)} = 0 V	-	324	-	μA
I _{QBS}	V _{BS} 静态电流	V _{BS} =15V, I _{N(UH, VH, WH)} = 0 V	-	34	-	μA
V _{SC(ref)}	短路保护触发电压	V _{DD} =15V	0.42	0.45	0.48	V
UV _{DD}	低侧欠压保护	V _{DD} 检测电压	8.4	8.9	9.5	V
UV _{DDR}		V _{DD} 复位电压	9.5	10.1	10.7	V
UV _{BSD}		V _{BS} 检测电压	7.7	8.2	8.7	V
UV _{BSR}		V _{BS} 复位电压	8.3	8.8	9.3	V
V _{OT}	温度输出(6.8K 电阻上拉到 5V)	LVIC 温度 = 125°C	2.8	2.9	3.0	V
		LVIC 温度 = 25°C	4.1	4.3	4.5	V
T _{OTP}	过温度保护阈值		-	138	-	°C
T _{OTP_HYS}	过温度保护解除迟滞		-	28	-	
V _{FOH}	FO 输出电压	V _{SC} = 0V, V _F Circuit: 10 kΩ to 5V Pull-up	-	4.8	-	V
V _{FOL}		V _{SC} =0.6V, I _{FO} =5mA	-	0.5	-	
t _{FOD}	FO 低电平时间		-	65	-	μs
t _{BLK_OCP}	过流检测屏蔽时间		-	1	-	us
t _{FLT_IN}	输入滤波		-	100	-	ns
I _{INH}	输入信号高电平电流	V _{IN} = 5V	-	1	-	mA
I _{INL}	输入信号低电平电流	V _{IN} =0V	-1	0	-	μA
V _{IN(ON)}	输入信号开通阈值	I _{N(UH), I_{N(VH), I_{N(WH), I_{N(UL), I_{N(VL), I_{N(WL)} - COM}}}}}	2.6	-	-	V
V _{IN(OFF)}	输入信号关断阈值		-	-	1	
V _F	自举二极管导通压降	I _F =1mA	-	0.63	-	V
R _{BSD}	自举二极管限流电阻		70	100	130	Ω

推荐应用条件

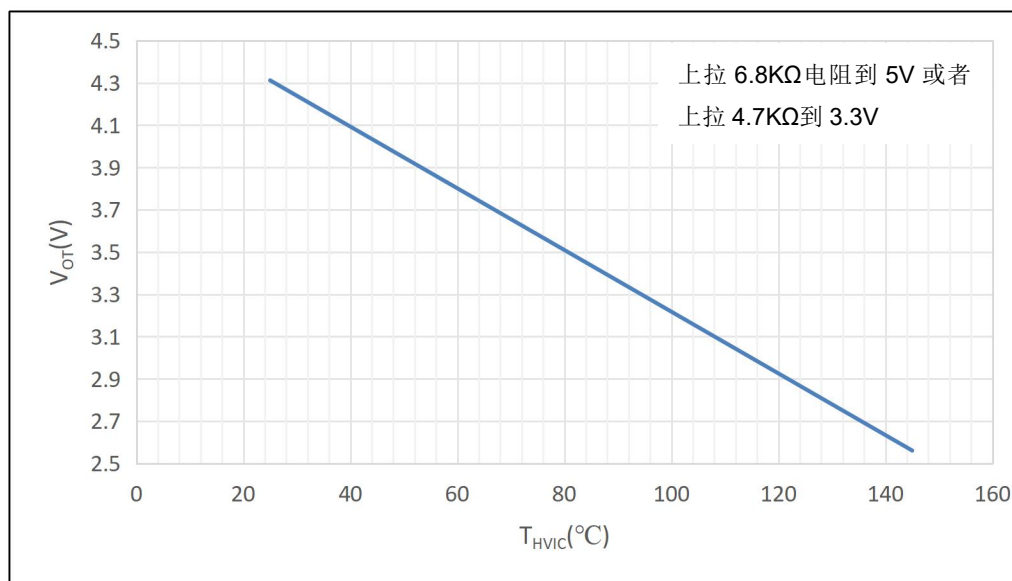
符号	参数	条件	参数范围			单位
			最小值	典型值	最大值	
V_{DC}	电源电压（直流母线电压）	施加在 P- N_U , N_V , N_W 之间	0	300	400	V
V_{DD}	控制电源电压（低侧）	施加在 V_{DD} -COM 之间	13.5	15.0	16.5	V
V_{BS}	控制电源电压（高侧）	施加在 V_{BU} - V_{SU} , V_{BV} - V_{SV} , V_{BW} - V_{SW} 之间	13.0	15.0	16.5	V
dV_{DD}/dt , dV_{BS}/dt	控制电源电压纹波		-1	-	+1	V/ μ s
t_{dead}	防止桥臂直通的死区时间	每一对输入信号	1	-	-	μ s
f_{PWM}	PWM 开关频率	$T_C \leq 100^\circ\text{C}$, $T_j \leq 125^\circ\text{C}$	-	-	20	kHz
$PWIN_{(on)}$	输入信号的最小脉宽	(注: 1)	1.0	-	-	μ s
$PWIN_{(off)}$			1.0	-	-	
V_{NC}	V_{NC} 波动	N_U, N_V, N_W -COM (Including surge voltage)	-5.0	-	+5.0	V
T_j	工作结温范围		-20	-	+125	$^\circ\text{C}$

注 1: 如果输入信号的脉冲宽度小于 $PWIN_{(on)}$ 和 $PWIN_{(off)}$, IPM 可能不会工作。

机械特性和额定值

符号	条件		参数范围			单位
			最小值	典型值	最大值	
安装力矩	安装螺母: M3	推荐值: $0.7\text{N} \cdot \text{m}$	0.6	0.7	0.8	$\text{N} \cdot \text{m}$
重量			-	5	-	g
散热面平整度			-50	-	100	μm

温度输出曲线



模块控制时序描述

欠压保护 (低侧)

a1:供电电压上升至 UV_{DDR} 当下一个输入波形到来时电路开始工作。

a2:正常工作:IGBT 导通, 给负载提供电流。

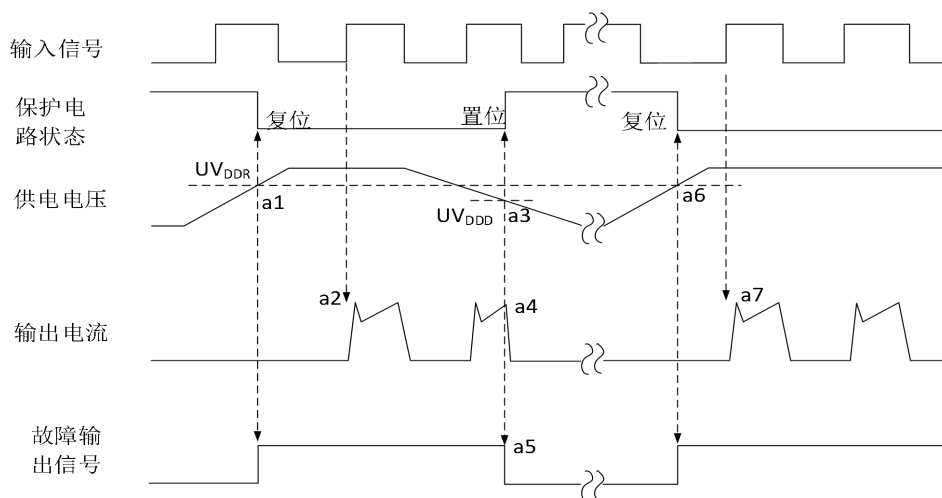
a3:欠压检测点(UV_{DD})。

a4:无论什么信号输入, 所有低侧 IGBT 均关断。

a5:FO 脚输出故障信号(Typ.=65us, 并在欠压期间持续输出故障信号)。

a6:欠压复位点(UV_{DDR})。

a7:正常工作:IGBT 导通, 给负载提供电流。



欠压保护 (高侧)

b1:供电电压上升至 UV_{BSR} , 当下一个输入信号到来时电路开始工作。

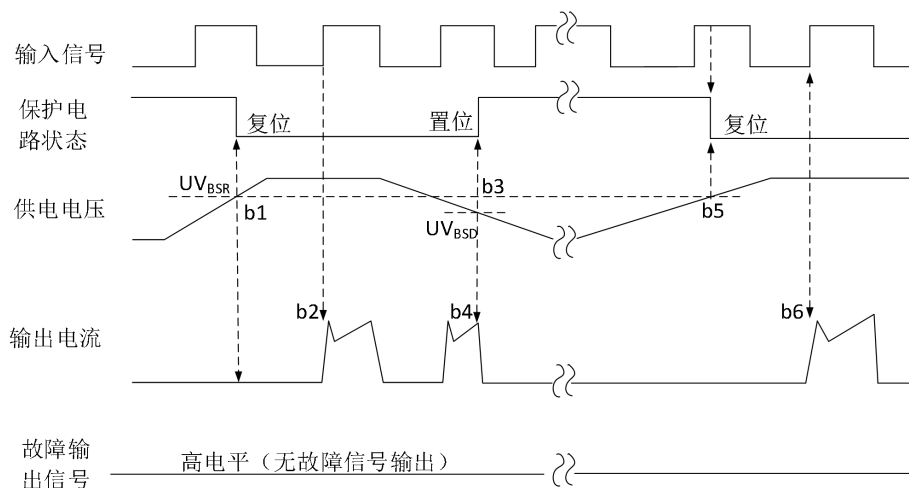
b2:正常工作:IGBT 导通, 电流提供给负载。

b3:欠压检测点(UV_{BSD})。

b4:无论什么信号输入, IGBT 均关断, 但无故障信号输出。

b5:欠压复位点(UV_{BSR}):

b6:正常工作:IGBT 导通, 电流提供给负载。



内部锁定功能时序

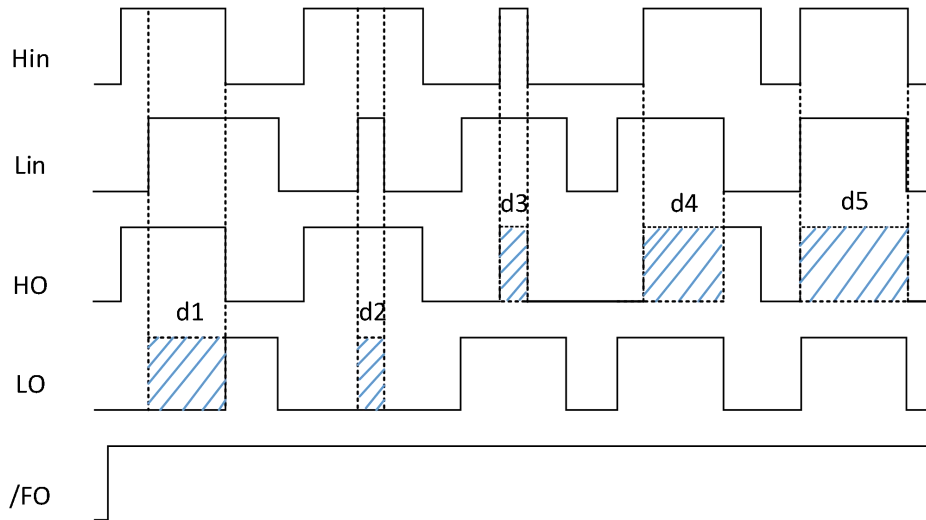
d1:高侧 HIN 输入信号先输入有效, 低侧 LIN 输入信号后输入, LO 不响应, 即先输入先有效:

d2:低侧 LIN 输入有噪声脉冲, LO 不响应:

d3:高侧 HIN 输入有噪声脉冲, HO 不响应;

d4:低侧 LIN 输入信号先输入有效, 高侧 HIN 输入信号后输入, HO 不响应, 即先输入先有效:

d5:高侧 HIN 和低侧 LIN 同时输入, 只有低侧 LO 响应。



过流保护时序

HIN:高侧输入控制信号

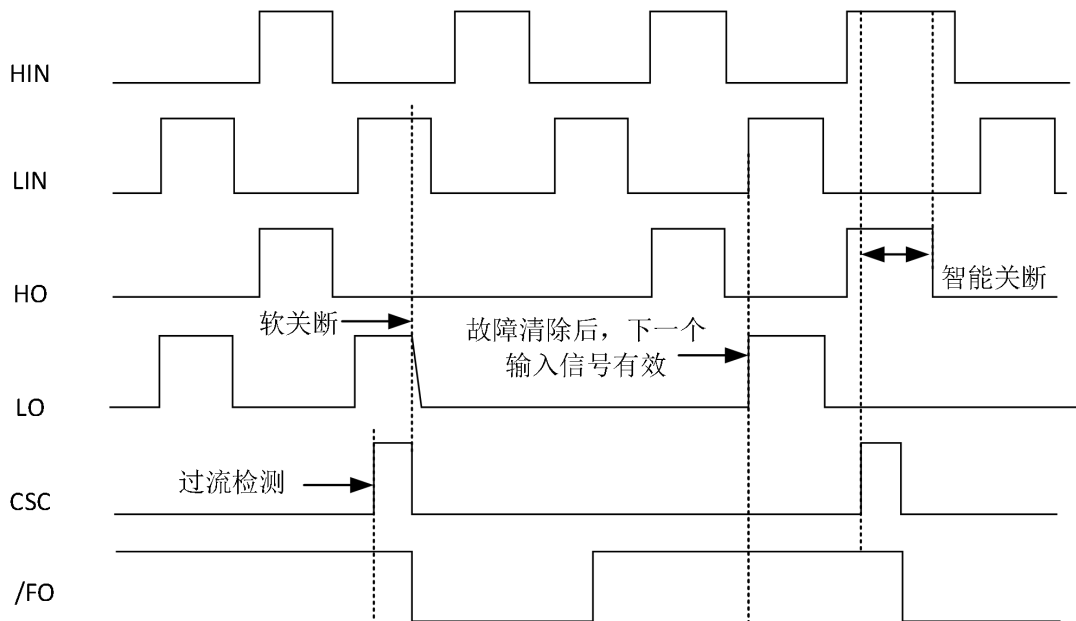
LIN:低侧输入控制信号

HO:高侧输出信号

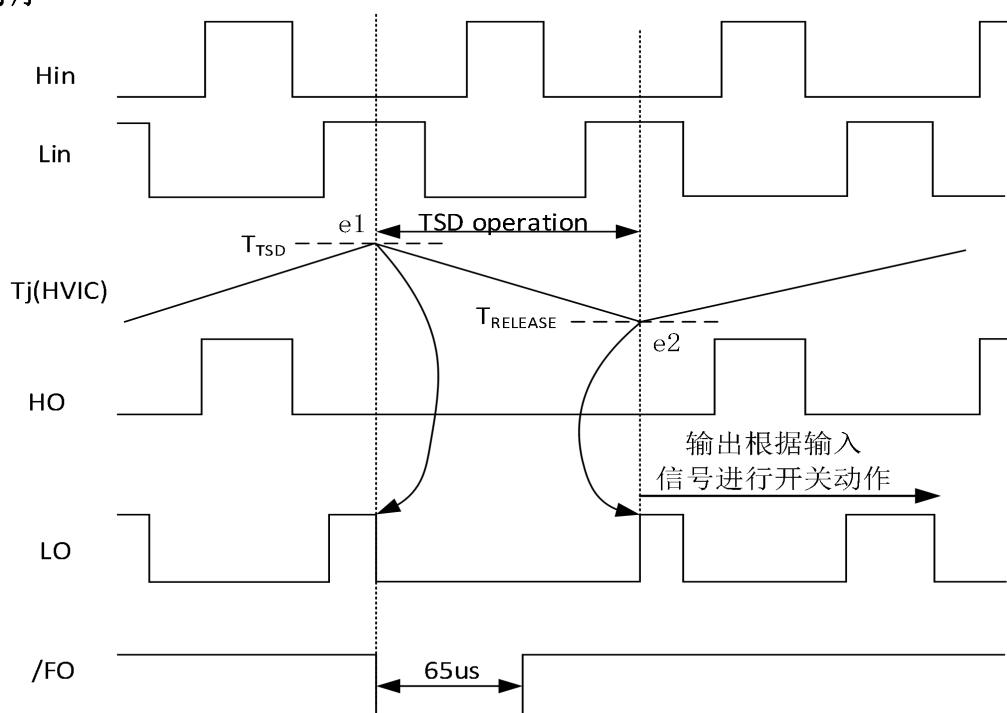
LO:低侧输出信号

CSC:过流检测信号

/FO:故障输出信号



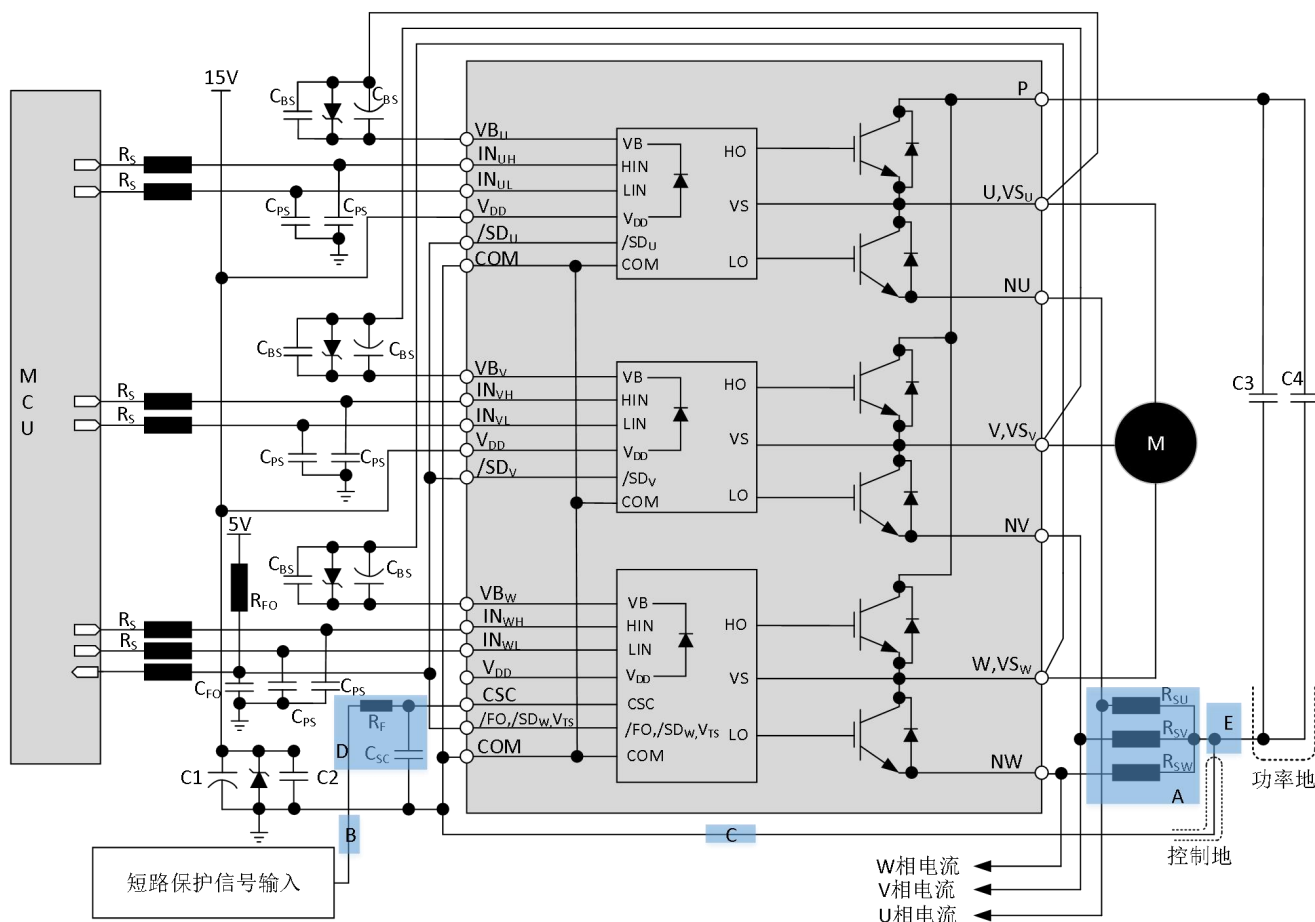
过温保护时序



e1:HVIC 检测到温度超过 T_{TSD} (典型值 138°C)，保护电路将会激活，FO 输出低电平。

e2:HVIC 检测点的温度降至保护释放温度时(典型值 108°C)，关断保护将会解除。输出根据输入信号进行开关动作。

典型应用电路

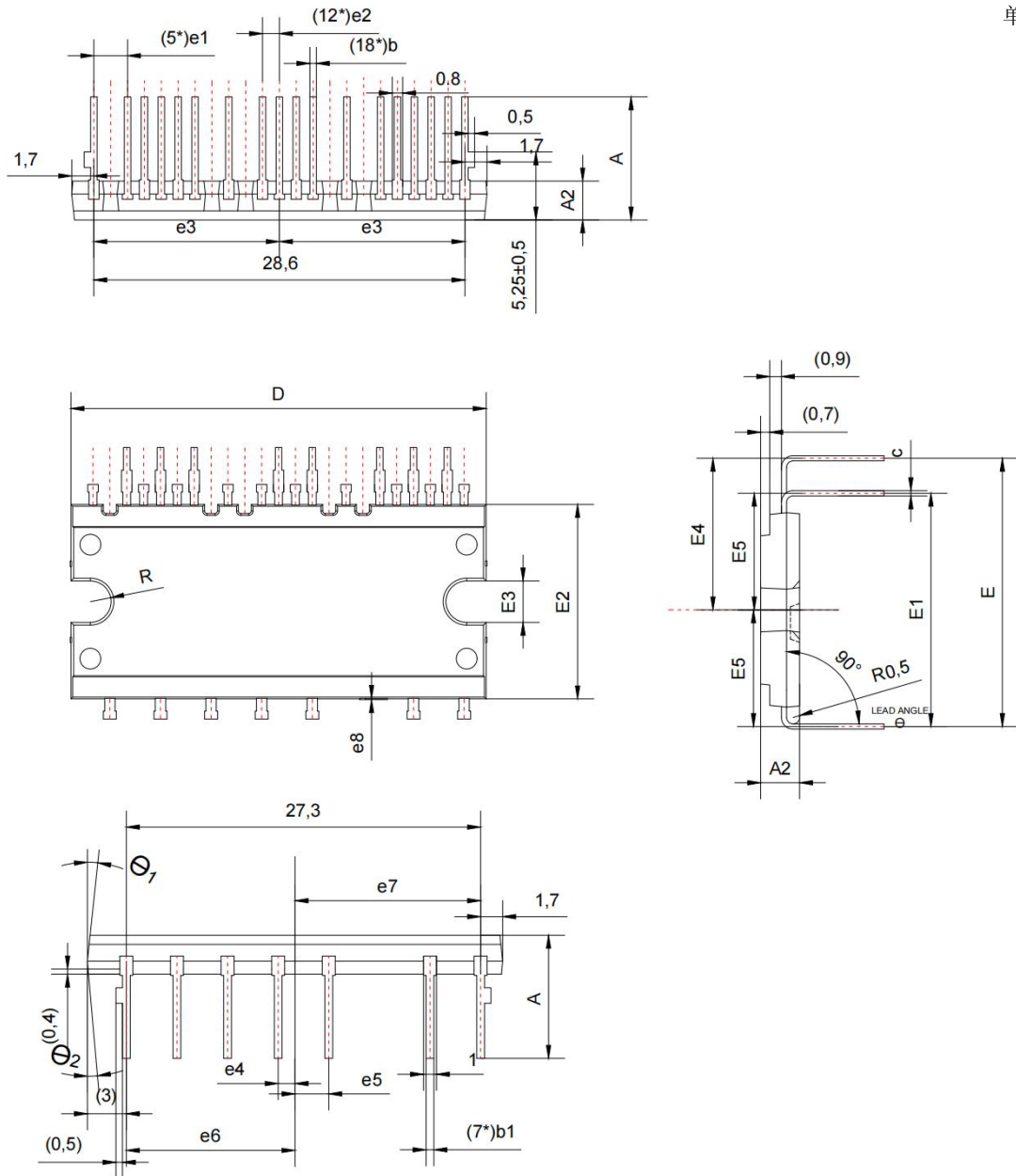


备注:

- (1) 各个输入管脚的连线尽量短一点，否则可能引起误动作；另外可在输入端增加 RC 滤波电路来预防浪涌噪声。
- (2) 使用模块的温度检测输出功能时，需要将 PIN9 连接到 MCU 的 ADC 和故障检测端子；由于 PIN9 引脚是漏极开路类型，其必须通过上拉电阻 R_{FO} 上拉到 5V 或 3.3V，推荐上拉电阻为 6.8K Ω (至 5V)或 4.7K Ω (至 3.3V)，同时务必在靠近该引脚放置滤波电容 C_{FO} ，推荐值为 1nF；另外需要注意，使用温度检测输出电压时，设置的 MCU 内部 ADC 基准电压需要大于 $0.5 \times V_{DD}$ ，即过温保护电压点要确保大于 MCU 自身故障检测端口/FO 的翻转电压，最好在靠近 MCU 管脚处也放置滤波电容 C_{FO} ，推荐值为 1nF。
- (3) 输入信号为高电平有效，在 HVIC 每个通道的输入端都有一个 5K Ω 下拉电阻连接到地。
- (4) 为防止浪涌损坏，PN 之间建议加一个高频低感性电容(0.1 μ F~0.22 μ F)，电容的连线要尽量短。
- (5) 电流检测电阻和 IPM 之间的连线要尽量短，否则连接电感产生的大浪涌电压可能会造成破坏。
- (6) 控制地线和功率地地线要连接在一个点，走线尽量短。
- (7) 每个外接电容都应尽量靠近 IPM 管脚放置。
- (8) 在短路保护电路，请选择时间常数在 1.5~2 μ s 范围内的 R_F 和 C_{SC} ，同时， R_F 和 C_{SC} 周边的接线都应尽量短， R_F 接线应靠近分流电阻。
- (9) /FO、/SD 的连线尽可能短。

外形封装图

单位: mm



SYMB	COMMON			SYMB	COMMON			SYMB	COMMON		
OL	Min	Nom	Max	OL	Min	Nom	Max	OL	Min	Nom	Max
A	9.00	9.50	10.00	E2	14.70	15.00	15.30	e5	2.30	2.60	2.90
A2	2.80	3.00	3.20	E3	3.00	3.20	3.40	e6	12.70	13.00	13.30
b	0.40	0.50	0.60	E4	11.40	11.70	12.00	e7	14.00	14.30	14.60
b1	0.50	0.60	0.70	E5	8.70	9.00	9.30	e8	0.00	-	0.10
c	0.35	0.40	0.50	e1	2.30	2.60	2.90	R	1.50	1.60	1.70
D	31.70	32.00	32.30	e2	1.00	1.30	1.60	θ	0°	-	3°
E	20.20	20.70	21.20	e3	14.00	14.30	14.60	θ1	6°REF		
E1	17.50	18.00	18.50	e4	1.00	1.30	1.60	θ2	5°REF		

修订历史

文件版本	发行时间	更改说明
V1.0	2025.4.21	中文规格书新制定